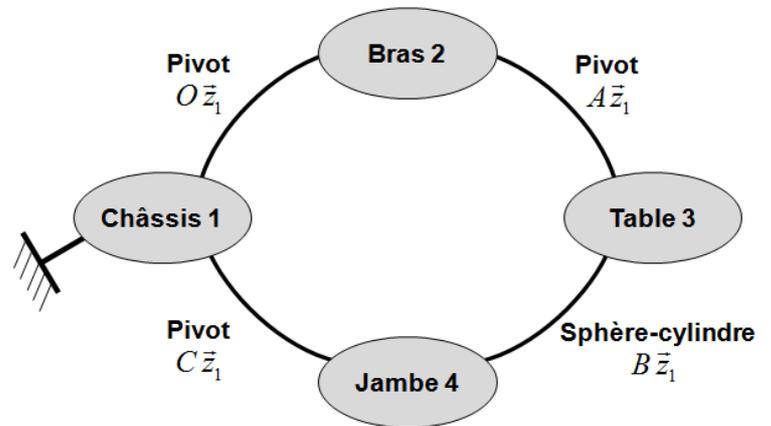
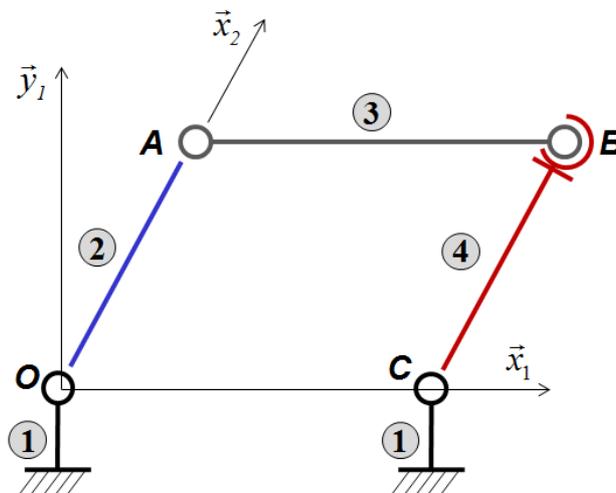


TABLE ELEVATRICE (schéma cinématique)

Q1) Le graphe des liaisons est le suivant :



Q2) Le schéma cinématique plan est le suivant :



Q3) Les mouvements $2/1$, $3/2$, $3/4$ et $4/1$ sont des *rotations*.

Q4) Le mouvement de $3/1$ est une translation circulaire.

En effet on a un parallélogramme A, B, C, O qui se déforme, les cotés opposés restent donc parallèles entre eux. Or le coté OC reste toujours horizontal (châssis fixe), donc le coté AB reste lui aussi horizontal tout au long du mouvement.

Les trajectoires des points liés à 3 par rapport au châssis 1 sont donc des cercles. A un instant donné ces cercles sont identiques mais de centres décalés, c'est-à-dire non concentriques (cas de la rotation).